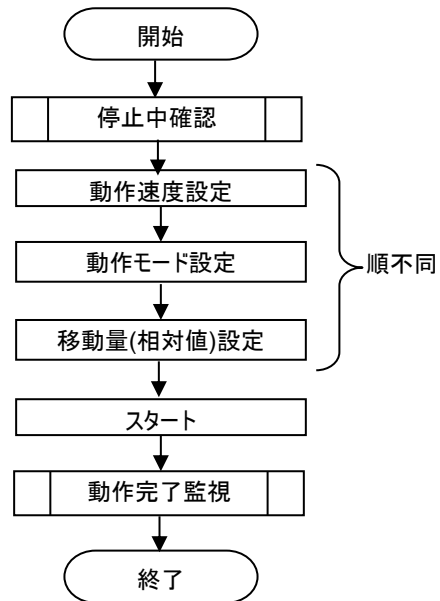


## 2.6 位置決め

### 2.6.1 動作手順

ベース速度, 速度倍率, 加速レート, 減速レートは初期化時に設定します。



No.	設定項目	選択事項	対応関数
1	動作モード	<b>41h</b>	WritOpeMode
2	動作速度	RFH(1~65535)	WritFHSpd
3	移動量(相対値)	RMV[pulse]	WritPos
4	スタートコマンド	加速スタート / FH 定速スタート / FL 定速スタート	AccStart / CnstStartFH / CnstStartFL
5	停止コマンド	減速停止 / 即停止	DecStop / QuickStop